

R88M-K□, R88M-KH□

Servomoteurs Accurax G5

Famille de servomoteurs pour contrôle d'axes précis. Plage de puissance étendue jusqu'à 15 kW.

- Modèles de servomoteur à forte inertie et standard
- Couple pic de 300 % du couple continu pendant 3 secondes ou plus, selon le modèle
- Codeur série haute résolution alimenté par codeur 20 bits
- Indice de protection IP67 pour tous les modèles
- Moteur ultra-léger de taille compacte
- Pas d'ondulation à faible vitesse ou faible couple dues à un système de suppression des à-coups
- Diverses options d'arbres, freins et joints

Puissances

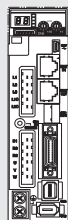
- 230 Vc.a., de 50 W à 1,5 kW (couple nominal de 0,16 à 8,59 N·m)
- 400 Vc.a. de 400 W à 15 kW (couple nominal de 1,91 à 95,5 N·m)



Configuration du système

(Reportez-vous au chapitre sur les servodriver)

Options du servodriver



Modèles de servodriver Accurax G5
EtherCAT, ML2 et analogiques / à impulsions

Servomoteurs standard

Câble d'alimentation
Câble codeur

3 000 tr/min (50 à 750 W)

Câble d'alimentation
Câble codeur

3 000 tr/min (750 W à 5 kW)
2 000 tr/min (400 W à 5 kW)
1 000 tr/min (900 W à 3 kW)

Câble d'alimentation
Câble codeur

1 500 tr/min (7,5 kW à 15 kW)
1 000 tr/min (4,5 kW à 6 kW)

Servomoteurs à forte inertie

Câble d'alimentation
Câble codeur





2 000 tr/min (1 kW à 5 kW)

Câble d'alimentation
Câble codeur



1 500 tr/min (7,5 kW)

Combinaison servomoteur / servodriver

Servomoteur standard

Servomoteur rotatif Accurax G5						Modèles de servodriver Accurax G5				
	Tension	Vitesse	Couple nominal	Capacité	Modèle	EtherCAT	Analogique / à impulsions	MECHATROLINK-II		
	230 V	3 000 min ⁻¹	0,16 N·m	50 W	R88M-K05030(H/T)-□	R88D-KN01H-ECT	R88D-KT01H	R88D-KN01H-ML2		
			0,32 N·m	100 W	R88M-K10030(H/T)-□	R88D-KN01H-ECT	R88D-KT01H	R88D-KN01H-ML2		
			0,64 N·m	200 W	R88M-K20030(H/T)-□	R88D-KN02H-ECT	R88D-KT02H	R88D-KN02H-ML2		
			1,3 N·m	400 W	R88M-K40030(H/T)-□	R88D-KN04H-ECT	R88D-KT04H	R88D-KN04H-ML2		
			2,4 N·m	750 W	R88M-K75030(H/T)-□	R88D-KN08H-ECT	R88D-KT08H	R88D-KN08H-ML2		
			3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030(H/T)-□	R88D-KN15H-ECT	R88D-KT15H	R88D-KN15H-ML2		
			4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530(H/T)-□	R88D-KN15H-ECT	R88D-KT15H	R88D-KN15H-ML2		
			2,39 N·m	750 W	R88M-K75030(F/C)-□	R88D-KN10F-ECT	R88D-KT10F	R88D-KN10F-ML2		
			3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030(F/C)-□	R88D-KN15F-ECT	R88D-KT15F	R88D-KN15F-ML2		
			4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530(F/C)-□	R88D-KN15F-ECT	R88D-KT15F	R88D-KN15F-ML2		
 230 V (1 kW à 1,5 kW) 400 V (400 W à 5 kW)	400 V	3 000 min ⁻¹	6,37 N·m	2 000 W	R88M-K2K030(F/C)-□	R88D-KN20F-ECT	R88D-KT20F	R88D-KN20F-ML2		
			9,55 N·m	3 000 W	R88M-K3K030(F/C)-□	R88D-KN30F-ECT	R88D-KT30F	R88D-KN30F-ML2		
			12,7 N·m	4 000 W	R88M-K4K030(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2		
			15,9 N·m	5 000 W	R88M-K5K030(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2		
			4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020(H/T)-□	R88D-KN10H-ECT	R88D-KT10H	R88D-KN10H-ML2		
			7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520(H/T)-□	R88D-KN15H-ECT	R88D-KT15H	R88D-KN15H-ML2		
			1,91 N·m	400 W	R88M-K40020(F/C)-□	R88D-KN06F-ECT	R88D-KT06F	R88D-KN06F-ML2		
			2,86 N·m	600 W	R88M-K60020(F/C)-□	R88D-KN06F-ECT	R88D-KT06F	R88D-KN06F-ML2		
			4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020(F/C)-□	R88D-KN10F-ECT	R88D-KT10F	R88D-KN10F-ML2		
			7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520(F/C)-□	R88D-KN15F-ECT	R88D-KT15F	R88D-KN15F-ML2		
 7,5 kW à 15 kW	400 V	2 000 min ⁻¹	9,55 N·m	2 000 W	R88M-K2K020(F/C)-□	R88D-KN20F-ECT	R88D-KT20F	R88D-KN20F-ML2		
			14,3 N·m	3 000 W	R88M-K3K020(F/C)-□	R88D-KN30F-ECT	R88D-KT30F	R88D-KN30F-ML2		
			19,1 N·m	4 000 W	R88M-K4K020(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2		
			23,9 N·m	5 000 W	R88M-K5K020(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2		
			47,8 N·m	7 500 W	R88M-K7K515C-□	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F	-		
			70,0 N·m	11 000 W	R88M-K11K015C-□	R88D-KN150F-ECT	R88D-KT150F	-		
			95,5 N·m	15 000 W	R88M-K15K015C-□	R88D-KN150F-ECT	R88D-KT150F	-		
			8,59 N·m	900 W	R88M-K90010(H/T)-□	R88D-KN15H-ECT	R88D-KT15H	R88D-KN15H-ML2		
			8,59 N·m	900 W	R88M-K90010(F/C)-□	R88D-KN15F-ECT	R88D-KT15F	R88D-KN15F-ML2		
			19,1 N·m	2 000 W	R88M-K2K010(F/C)-□	R88D-KN30F-ECT	R88D-KT30F	R88D-KN30F-ML2		
	230 V	1 000 min ⁻¹	28,7 N·m	3 000 W	R88M-K3K010(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2		
			43,0 N·m	4 500 W	R88M-K4K510C-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2		
			57,3 N·m	6 000 W	R88M-K6K010C-□	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F	-		
			400 V	1 000 min ⁻¹	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010(H/T)-□	R88D-KN15H-ECT	R88D-KT15H	R88D-KN15H-ML2
			8,59 N·m		900 W	R88M-K90010(F/C)-□	R88D-KN15F-ECT	R88D-KT15F	R88D-KN15F-ML2	

Servomoteur à forte inertie

Servomoteur rotatif Accurax G5						Modèles de servodriver Accurax G5		
	Tension	Vitesse	Couple nominal	Capacité	Modèle	EtherCAT	Analogique / à impulsions	MECHATROLINK-II
 1 kW à 5 kW	400 V	2 000 min ⁻¹	4,77 N·m	1 000 W	R88M-KH1K020(F/C)-□	R88D-KN10F-ECT	R88D-KT10F	R88D-KN10F-ML2
			7,16 N·m	1 500 W	R88M-KH1K520(F/C)-□	R88D-KN15F-ECT	R88D-KT15F	R88D-KN15F-ML2
			9,55 N·m	2 000 W	R88M-KH2K020(F/C)-□	R88D-KN20F-ECT	R88D-KT20F	R88D-KN20F-ML2
			14,3 N·m	3 000 W	R88M-KH3K020(F/C)-□	R88D-KN30F-ECT	R88D-KT30F	R88D-KN30F-ML2
			19,1 N·m	4 000 W	R88M-KH4K020(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2
			23,9 N·m	5 000 W	R88M-KH5K020(F/C)-□	R88D-KN50F-ECT	R88D-KT50F	R88D-KN50F-ML2
 7,5 kW	400 V	1 500 min ⁻¹	47,8 N·m	7 500 W	R88M-KH7K515C-□	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F	-

Remarque : 1. Se reporter aux informations pour la commande indiquées à la fin du présent chapitre pour connaître les références des câbles et des servomoteurs.
2. Se reporter au chapitre relatif au servodriver pour savoir comment sélectionner les options du driver et pour obtenir plus d'informations.

Désignation du type de servomoteur

Servomoteurs standard

R88M-K05030H-BOS2

Servomoteur Accurax G5

Capacité

050	50 W
100	100 W
200	200 W
400	400 W
600	600 W
750	750 W
900	900 W
1K0	1 kW
1K5	1,5 kW
2K0	2 kW
3K0	3 kW
4K0	4 kW
4K5	4,5 kW
5K0	5 kW
6K0	6 kW
7K5	7,5 kW
11K0	11 kW
15K0	15 kW

Régime nominal (tr/min)

10	1 000
15	1 500
20	2 000
30	3 000

Spécifications d'extrémité d'arbre

Vide	Arbre droit, sans clavette
S2	Arbre droit, clavette, taraudé (standard)

Spécifications d'étanchéité

Vide	Pas d'étanchéité à l'huile
O	Étanche à l'huile

Caractéristiques de freinage

Vide	Sans frein
B	Frein

Tension et spécifications du codeur

H : Codeur incrémental 230 V et 20 bits
 T : Codeur absolu 230 V et 17 bits
 F : Codeur incrémental 400 V et 20 bits
 C : Codeur absolu 400 V et 17 bits

Servomoteurs à forte inertie

R88M-KH1K020F-BS1

Servomoteur à forte inertie Accurax G5

Capacité

1K0	1 kW
1K5	1,5 kW
2K0	2 kW
3K0	3 kW
4K0	4 kW
5K0	5 kW
7K5	7,5 kW

Régime nominal (tr/min)

15	1 500
20	2 000

Extrémité d'arbre avec clavette

Caractéristiques de freinage

Vide	Sans frein
B	Frein

Tension et spécifications du codeur

F : Codeur incrémental 400 V et 20 bits
 C : Codeur absolu 400 V et 17 bits

Caractéristiques du servomoteur

Servomoteurs standard 3 000 tr/min, 230 V

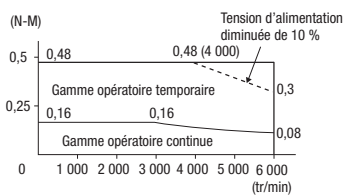
Valeurs nominales et caractéristiques

Tension		230 V							
Modèle de servomoteur R88M-K□	Codeur incrémental 20 bits	05030H-□	10030H-□	20030H-□	40030H-□	75030H-□	1K030H-□	1K530H-□	
	Codeur absolu 17 bits	05030T-□	10030T-□	20030T-□	40030T-□	75030T-□	1K030T-□	1K530T-□	
Sortie nominale	W	50	100	200	400	750	1 000	1 500	
Couple nominal	N·m	0,16	0,32	0,64	1,3	2,4	3,18	4,77	
Couple pic instantané	N·m	0,48	0,95	1,91	3,8	7,1	9,55	14,3	
Courant nominal	A (rms)	1,1	1,1	1,5	2,4	4,1	6,6	8,2	
Courant maximal instantané	A (rms)	4,7	4,7	6,5	10,2	17,4	28	35	
Vitesse nominale	min ⁻¹	3 000							
Vitesse max.	min ⁻¹	6 000					5 000		
Constante de couple	N·m/A	0,11±10 %	0,21±10 %	0,31±10 %	0,39±10 %	0,42±10 %	0,37	0,45	
Moment d'inertie du rotor (JM)	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (sans frein)	0,025	0,051	0,14	0,26	0,87	2,03	2,84	
	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (avec frein)	0,027	0,054	0,16	0,28	0,97	2,35	3,17	
Moment d'inertie de charge autorisé (JL)	Multiple de (JM)	30 ^{*1}			20 ^{*1}		15 ^{*1}		
Taux de puissance	kW/s (sans frein)	10,1	19,9	29,0	62,4	65,6	49,8	80,1	
	kW/s (avec frein)	9,4	18,8	25,4	58	58,8	43	71,8	
Charge radiale autorisée	N	68		245		490			
Charge axiale autorisée	N	58			98		196		
Poids approximatif	kg (sans frein)	0,32	0,47	0,82	1,2	2,3	3,5	4,4	
	kg (avec frein)	0,53	0,68	1,3	1,7	3,1	4,5	5,4	
Caractéristiques de freinage	Tension nominale	24 Vc.c., ±10 %							
	Moment d'inertie du frein de maintien J	kg·m ² × 10 ⁻⁴	0,002		0,0018		0,33		
	Consommation de puissance (à 20 °C)	W	7			9		17	19
	Consommation de courant (à 20 °C)	A	0,3		0,36		0,70±10 %		0,81±10 %
	Couple de friction statique	N·m (minimum)	0,29		1,27		2,5	7,8	
	Temps de montée pour couple de maintien	ms (max.)	35		50				
	Temps de relâchement	ms (max.)	20		15				
Caractéristiques de base	Temps	Continu							
	Classe d'isolation	Type B						Type F	
	Température de fonctionnement / stockage ambiante	0 à +40 °C / -20 à 65 °C							
	Humidité de fonctionnement / stockage ambiante	20 % à 80 % (sans condensation)					20 % à 85 % sans condensation)		
	Classe de vibration	V-15							
	Résistance d'isolement	20 MΩ min. à 500 Vc.c. entre les bornes d'alimentation et la borne FG							
	Boîtier	Entièrement fermé, auto-refroidissement, IP67 (à l'exception de l'ouverture de l'arbre)							
Résistance aux vibrations	Accélération des vibrations 49 m/s ²								
Montage	Monté avec bride								

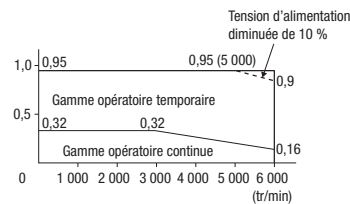
*1 Taux d'inertie applicable : Le rapport d'inertie de charge opérationnelle (inertie charge / rotor) est fonction de la configuration mécanique et de sa rigidité. Pour une machine à forte rigidité, le fonctionnement est possible même avec une inertie à forte charge. Sélectionnez un moteur approprié et confirmez que le fonctionnement est possible.

Caractéristiques couple / vitesse

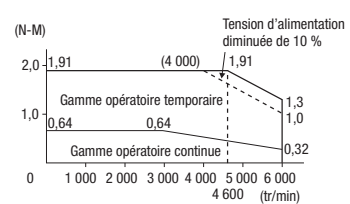
R88M-K05030H/T (50 W)



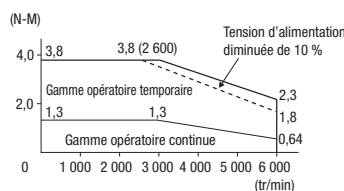
R88M-K10030H/T (100 W)



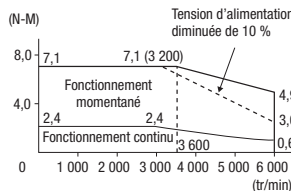
R88M-K20030H/T (200 W)



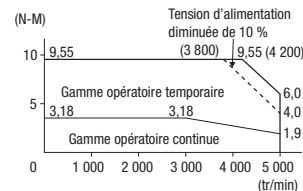
R88M-K40030H/T (400 W)



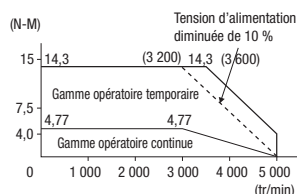
R88M-K75030H/T (750 W)



R88M-K1K030H/T (1 kW)



R88M-K1K530H/T (1,5 kW)



Servomoteurs standard 3 000 tr/min, 400 V

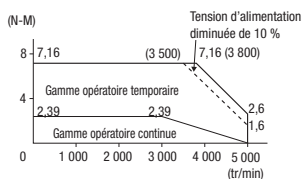
Valeurs nominales et caractéristiques

Tension		400 V							
Modèle de servomoteur R88M-K□	Codeur incrémental 20 bits	75030F-□	1K030F-□	1K530F-□	2K030F-□	3K030F-□	4K030F-□	5K030F-□	
	Codeur absolu 17 bits	75030C-□	1K030C-□	1K530C-□	2K030C-□	3K030C-□	4K030C-□	5K030C-□	
Sortie nominale	W	750	1 000	1 500	2 000	3 000	4 000	5 000	
Couple nominal	N·m	2,39	3,18	4,77	6,37	9,55	12,7	15,9	
Couple pic instantané	N·m	7,16	9,55	14,3	19,1	28,6	38,2	47,7	
Courant nominal	A (rms)	2,4	3,3	4,2	5,7	9,2	9,9	12	
Courant maximal instantané	A (rms)	10	14	18	24	39	42	51	
Vitesse nominale	min ⁻¹	3 000							
Vitesse max.	min ⁻¹	5 000					4 500		
Constante de couple	N·m/A	0,78	0,75	0,89	0,87	0,81	0,98		
Moment d'inertie du rotor (JM)	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (sans frein)	1,61	2,03	2,84	3,68	6,5	12,9	17,4	
	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (avec frein)	1,93	2,35	3,17	4,01	7,85	14,2	18,6	
Moment d'inertie de charge autorisé (JL)	Multiple de (JM)	20 ⁻¹			15 ⁻¹				
Taux de puissance	kW/s (sans frein)	35,5	49,8	80,1	110	140	126	146	
	kW/s (avec frein)	29,6	43	71,8	101	116	114	136	
Charge radiale autorisée	N	490					784		
Charge axiale autorisée	N	196							
Poids approximatif	kg (sans frein)	3,1	3,5	4,4	5,3	8,3	11	14	
	kg (avec frein)	4,1	4,5	5,4	6,3	9,4	12,6	16	
Caractéristiques de freinage	Tension nominale	24 Vc.c. ±10 %							
	Moment d'inertie du frein de maintien J	kg·m ² × 10 ⁻⁴			0,33		1,35		
	Consommation de puissance (à 20 °C)	W	17		19			22	
	Consommation de courant (à 20 °C)	A	0,70±10 %			0,81±10 %		0,90±10 %	
	Couple de friction statique	N·m (minimum)	2,5		7,8		11,8		16,1
	Temps de montée pour couple de maintien	ms (max.)				50			110
	Temps de relâchement	ms (max.)				15			50
Caractéristiques de base	Temps	Continu							
	Classe d'isolation	Type F							
	Température de fonctionnement / stockage ambiante	0 à +40 °C / -20 à 65 °C							
	Humidité de fonctionnement / stockage ambiante	20 à 85 % (sans condensation)							
	Classe de vibration	V-15							
	Résistance d'isolement	20 MΩ min. à 500 Vc.c. entre les bornes d'alimentation et la borne FG							
	Boîtier	Entièrement fermé, auto-refroidissement, IP67 (à l'exception de l'ouverture de l'arbre)							
	Résistance aux vibrations	Accélération des vibrations 49 m/s ²							
Montage	Monté avec bride								

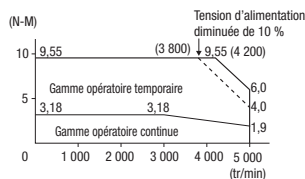
*1 Taux d'inertie applicable : Le rapport d'inertie de charge opérationnelle (inertie charge / rotor) est fonction de la configuration mécanique et de sa rigidité. Pour une machine à forte rigidité, le fonctionnement est possible même avec une inertie à forte charge. Sélectionnez un moteur approprié et confirmez que le fonctionnement est possible.

Caractéristiques couple / vitesse

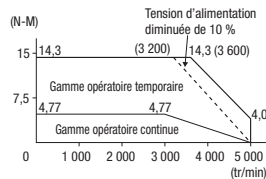
R88M-K75030F/C (750 W)



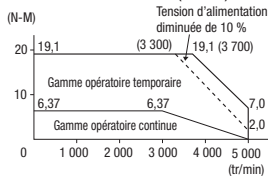
R88M-K1K030F/C (1 kW)



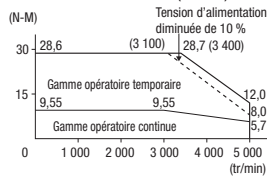
R88M-K1K530F/C (1,5 kW)



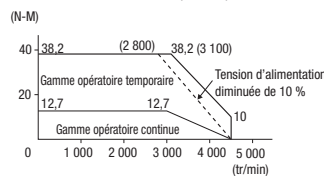
R88M-K2K030F/C (2 kW)



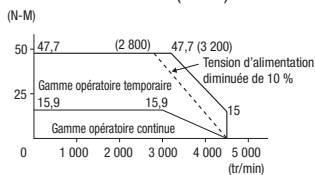
R88M-K3K030F/C (3 kW)



R88M-K4K030F/C (4 kW)



R88M-K5K030F/C (5 kW)



Servomoteurs standard 2 000 tr/min, 230 V / 400 V

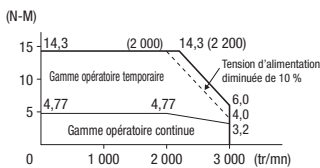
Valeurs nominales et caractéristiques

Tension		230 V					400 V					
Modèle de servomoteur R88M-K□	20 bits incrémental	1K020H-□	1K520H-□	40020F-□	60020F-□	1K020F-□	1K520F-□	2K020F-□	3K020F-□	4K020F-□	5K020F-□	
	17 bits absolu	1K020T-□	1K520T-□	40020C-□	60020C-□	1K020C-□	1K520C-□	2K020C-□	3K020C-□	4K020C-□	5K020C-□	
Sortie nominale	W	1000	1500	400	600	1 000	1 500	2 000	3 000	4 000	5 000	
Couple nominal	N·m	4,77	7,16	1,91	2,86	4,77	7,16	9,55	14,3	19,1	23,9	
Couple pic instantané	N·m	14,3	21,5	5,73	8,59	14,3	21,5	28,7	43	57,3	71,6	
Courant nominal	A (rms)	5,7	9,4	1,2	1,5	2,8	4,7	5,9	8,7	10,6	13	
Courant maximal instantané	A (rms)	24	40	4,9	6,5	12	20	25	37	45	55	
Vitesse nominale	min ⁻¹	2 000										
Vitesse max.	min ⁻¹	3 000										
Constante de couple	N·m/A	0,63	0,58	1,27	1,38	1,27	1,16	1,27	1,18	1,40	1,46	
Moment d'inertie du rotor (JM)	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (sans frein)	4,60	6,70	1,61	2,03	4,60	6,70	8,72	12,9	37,6	48	
	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (avec frein)	5,90	7,99	1,90	2,35	5,90	7,99	10	14,2	38,6	48,8	
Moment d'inertie de charge max. (JL)	Multiple de (JM)	10 ⁻¹										
Taux de puissance	kW/s (sans frein)	49,5	76,5	22,7	40,3	49,5	76,5	105	159	97,1	119	
	kW/s (avec frein)	38,6	64,2	19,2	34,8	38,6	64,2	91,2	144	94,5	117	
Charge radiale autorisée	N	490					784					
Charge axiale autorisée	N	196					343					
Poids approximatif	kg (sans frein)	5,2	6,7	3,1	3,5	5,2	6,7	8	11	15,5	18,6	
	kg (avec frein)	6,7	8,2	4,1	4,5	6,7	8,2	9,5	12,6	18,7	21,8	
Caractéristiques de freinage	Tension nominale	24 Vc.c. ±10 %										
	Moment d'inertie du frein de maintien	(J) kg·m ² × 10 ⁻⁴	1,35								4,7	
	Consommation de puissance (20 °C)	W	14	19	17		14	19		22	31	
	Consommation de courant (20 °C)	A	0,59±10 %	0,79±10 %	0,70±10 %		0,59±10 %	0,79±10 %		0,90±10 %	1,3±10 %	1,3±10 %
	Couple de friction statique	N·m (minimum)	4,9	13,7	2,5		4,9	13,7		16,2	24,5	
	Temps de montée pour couple de maintien	ms (max.)	80	100	50		80	100		110	80	
Temps de relâchement	ms (max.)	70	50	15		70	50		25			
Caractéristiques de base	Temps	Continu										
	Classe d'isolation	Type F										
	Température de fonctionnement / stockage ambiante	0 à +40 °C / -20 à 65 °C										
	Humidité de fonctionnement / stockage ambiante	20 à 85 % (sans condensation)										
	Classe de vibration	V-15										
	Résistance d'isolement	20 MΩ min. à 500 Vc.c. entre les bornes d'alimentation et la borne FG										
	Boîtier	Entièrement fermé, auto-refroidissement, IP67 (à l'exception de l'ouverture de l'arbre)										
Résistance aux vibrations	Accélération des vibrations 49 m/s ²											
Montage	Monté avec bride											

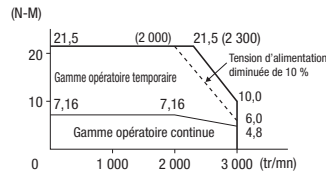
*1. Taux d'inertie applicable : Le rapport d'inertie de charge opérationnelle (inertie charge / rotor) est fonction de la configuration mécanique et de sa rigidité. Pour une machine à forte rigidité, le fonctionnement est possible même avec une inertie à forte charge. Sélectionnez un moteur approprié et confirmez que le fonctionnement est possible.

Caractéristiques couple / vitesse

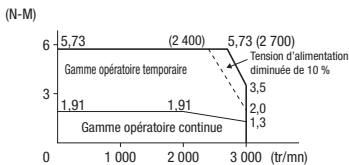
R88M-K1K020H/T (230 V, 1 kW)



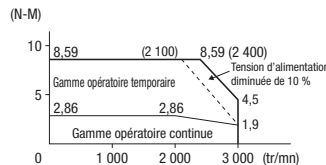
R88M-K1K520H/T (230 V, 1,5 kW)



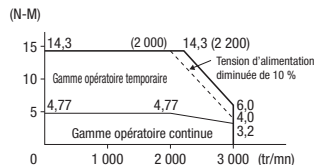
R88M-K40020F/C (400 V, 400 W)



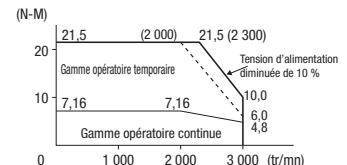
R88M-K60020F/C (400 V, 600 W)



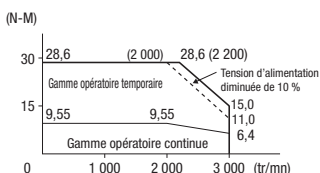
R88M-K1K020F/C (400 V, 1 kW)



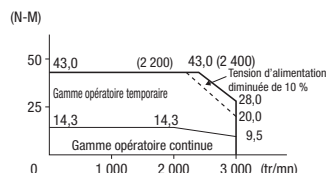
R88M-K1K520F/C (400 V, 1,5 kW)



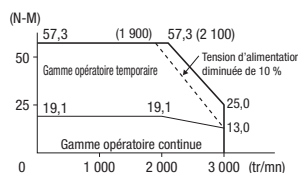
R88M-K2K020F/C (400 V, 2 kW)



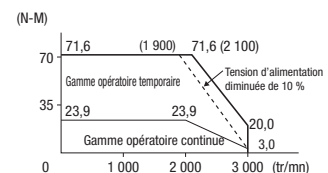
R88M-K3K020F/C (400 V, 3 kW)



R88M-K4K020F/C (400 V, 4 kW)



R88M-K5K020F/C (400 V, 5 kW)



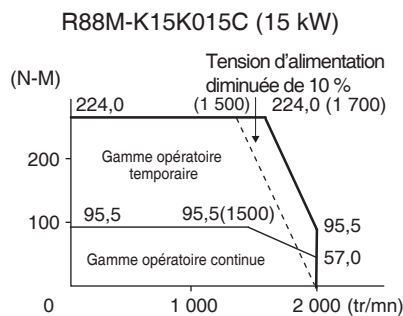
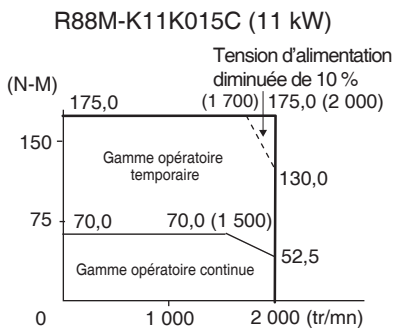
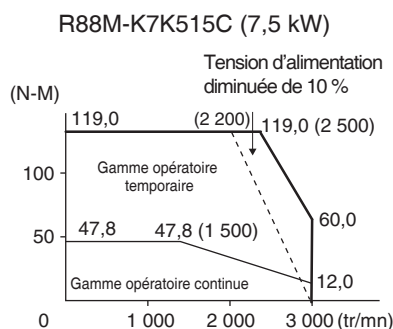
Servomoteurs standard 1 500 tr/min, 400 V

Valeurs nominales et caractéristiques

Tension appliquée		400 V			
Modèle de servomoteur R88M-K-□	Codeur absolu 17 bits	7K515C-□	11K015C-□	15K015C-□	
Sortie nominale	W	7 500	11 000	15 000	
Couple nominal	N·m	47,8	70,0	95,5	
Couple pic instantané	N·m	119,0	175,0	224,0	
Courant nominal	A (rms)	22,0	27,1	33,1	
Courant maximal instantané	A (rms)	83	101	118	
Vitesse nominale	min ⁻¹	1 500			
Vitesse max.	min ⁻¹	3 000	2 000		
Constante de couple	N·m/A	1,54	1,84	2,10	
Moment d'inertie du rotor (JM)	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (sans frein)	101	212	302	
	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (avec frein)	107	220	311	
Moment d'inertie de charge autorisé (JL)	Multiple de (JM)	10 ^{*1}			
Taux de puissance	kW/s (sans frein)	226	231	302	
	kW/s (avec frein)	213	223	293	
Charge radiale autorisée	N	1 176	2 254		
Charge axiale autorisée	N	490	686		
Poids approximatif	kg (sans frein)	36,4	52,7	70,2	
	kg (avec frein)	40,4	58,9	76,3	
Caractéristiques de freinage	Tension nominale	24 Vc.c. ±10 %			
	Moment d'inertie du frein de maintien J	kg·m ² × 10 ⁻⁴	4,7	7,1	
	Consommation de puissance (à 20 °C)	W	34	26	
	Consommation de courant (à 20 °C)	A	1,4±10 %	1,08±10 %	
	Couple de friction statique	N·m (minimum)	58,8	100	
	Temps de montée pour couple de maintien	ms (max.)	150	300	
	Temps de relâchement	ms (max.)	50	140	
	Caractéristiques de base	Temps	Continu		
Classe d'isolation		Type F			
Température de fonctionnement / stockage ambiante		0 à +40 °C / -20 à 65 °C			
Humidité de fonctionnement / stockage ambiante		20 à 85 % (sans condensation)			
Classe de vibration		V-15			
Résistance d'isolement		20 MΩ min. à 500 Vc.c. entre les bornes d'alimentation et la borne FG			
Boîtier		Entièrement fermé, auto-refroidissement, IP67 (à l'exception de l'ouverture de l'arbre)			
Résistance aux vibrations		Accélération des vibrations 49 m/s ²			
Montage	Monté avec bride				

*1 Taux d'inertie applicable : Le rapport d'inertie de charge opérationnelle (inertie charge / rotor) est fonction de la configuration mécanique et de sa rigidité. Pour une machine à forte rigidité, le fonctionnement est possible même avec une inertie à forte charge. Sélectionnez un moteur approprié et confirmez que le fonctionnement est possible.

Caractéristiques couple / vitesse



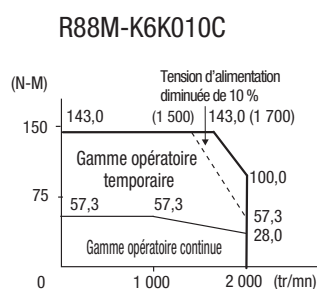
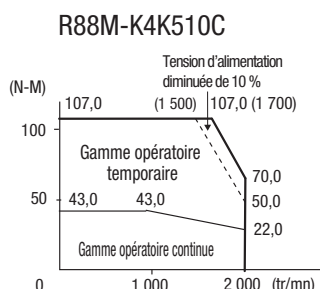
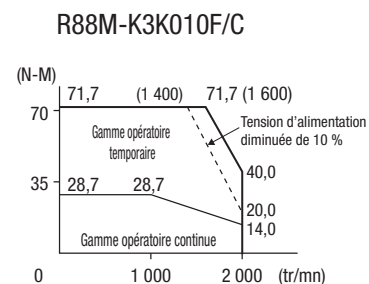
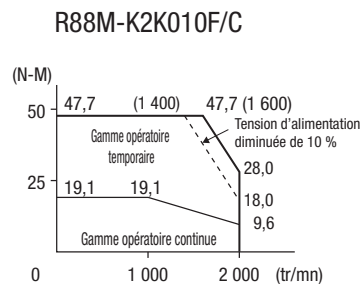
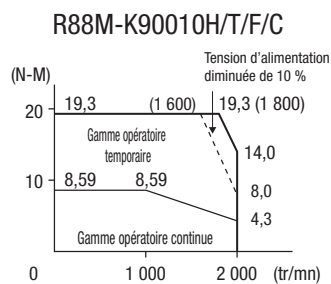
Servomoteurs standard 1 000 tr/min, 230 V / 400 V

Valeurs nominales et caractéristiques

Tension appliquée		230 V		400 V				
Modèle de servomoteur R88M-K-	20 bits incrémental	90010H-□	90010F-□	2K010F-□	3K010F-□	4K510C-□	6K010C-□	
	17 bits absolu	90010T-□	90010C-□	2K010C-□	3K010C-□	4K510C-□	6K010C-□	
Sortie nominale	W	900	900	2 000	3 000	4 500	6 000	
Couple nominal	N·m	8,59		19,1	28,7	43,0	57,3	
Couple pic instantané	N·m	19,3		47,7	71,7	107,0	143,0	
Courant nominal	A (rms)	7,6	3,8	8,5	11,3	14,8	19,4	
Courant maximal instantané	A (rms)	24	12	30	40	55	74	
Vitesse nominale	min ⁻¹	1 000						
Vitesse max.	min ⁻¹	2 000						
Constante de couple	N·m/A	0,86	1,72	1,76	1,92	2,05	2,08	
Moment d'inertie du rotor (JM)	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (sans frein)	6,70		30,3	48,4	79,1	101	
	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (avec frein)	7,99		31,4	49,2	84,4	107	
Moment d'inertie de charge autorisé (JL)	Multiple de (JM)	10 ⁻¹						
Taux de puissance	kW/s (sans frein)	110		120	170	233	325	
	kW/s (avec frein)	92,4		116	167	219	307	
Charge radiale autorisée	N	686		1 176	1 470		1 764	
Charge axiale autorisée	N	196		490			588	
Poids approximatif	kg (sans frein)	6,7		14	20	29,4	36,4	
	kg (avec frein)	8,2		17,5	23,5	33,3	40,4	
Caractéristiques de freinage	Tension nominale	24 Vc.c. ±10 %						
	Moment d'inertie du frein de maintien J	kg·m ² × 10 ⁻⁴	1,35		4,7			
	Consommation de puissance (à 20 °C)	W	19		31	34		
	Consommation de courant (à 20 °C)	A	0,79±10 %		1,3±10 %	1,4±10 %		
	Couple de friction statique	N·m (minimum)	13,7		24,5	58,8		
	Temps de montée pour couple de maintien	ms (max.)	100		80	150		
	Temps de relâchement	ms (max.)	50		25	50		
Caractéristiques de base	Temps	Continu						
	Classe d'isolation	Type F						
	Température de fonctionnement / stockage ambiante	0 à +40 °C / -20 à 65 °C						
	Humidité de fonctionnement / stockage ambiante	20 à 85 % (sans condensation)						
	Classe de vibration	V-15						
	Résistance d'isolement	20 MΩ min. à 500 Vc.c. entre les bornes d'alimentation et la borne FG						
	Boîtier	Entièrement fermé, auto-refroidissement, IP67 (à l'exception de l'ouverture de l'arbre)						
Résistance aux vibrations	Accélération des vibrations 49 m/s ²							
Montage	Monté avec bride							

*1 Taux d'inertie applicable : Le rapport d'inertie de charge opérationnelle (inertie charge / rotor) est fonction de la configuration mécanique et de sa rigidité. Pour une machine à forte rigidité, le fonctionnement est possible même avec une inertie à forte charge. Sélectionnez un moteur approprié et confirmez que le fonctionnement est possible.

Caractéristiques couple / vitesse



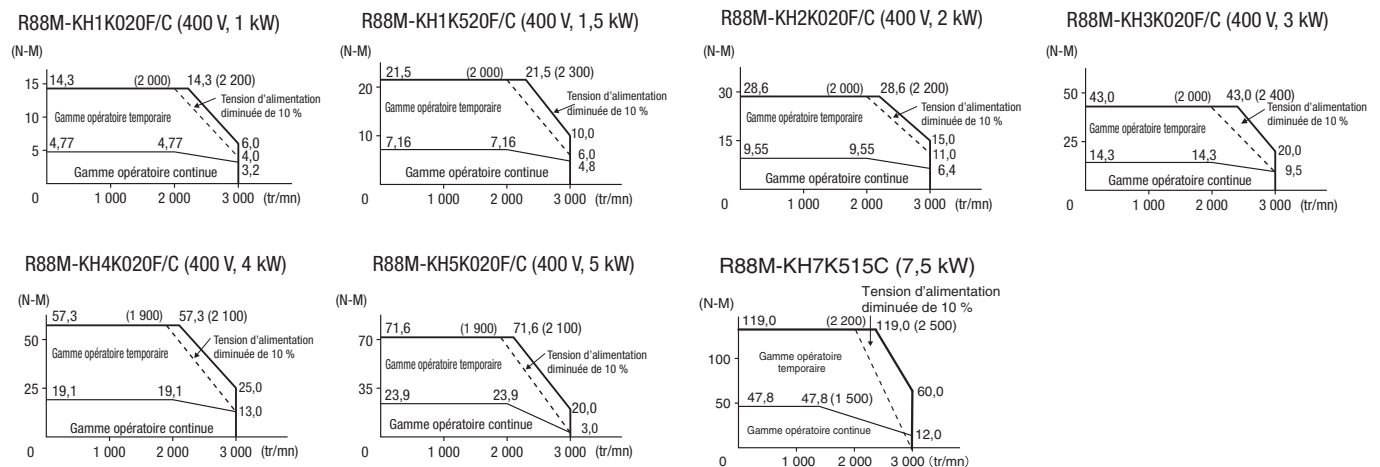
Servomoteurs à forte inertie 2 000 et 1 500 tr/min, 400 V

Valeurs nominales et caractéristiques

tr/min, tension		2 000 tr/min, 400 V							1 500 tr/min, 400 V
Modèle de servomoteur R88M-KH□	20 bits incrémental	1K020F-□	1K520F-□	2K020F-□	3K020F-□	4K020F-□	5K020F-□		
	17 bits absolu	1K020C-□	1K520C-□	2K020C-□	3K020C-□	4K020C-□	5K020C-□	7K515C-□	
Sortie nominale	W	1 000	1 500	2 000	3 000	4 000	5 000	7 500	
Couple nominal	N·m	4,77	7,16	9,55	14,3	19,1	23,9	47,8	
Couple pic instantané	N·m	14,3	21,5	28,6	43,0	57,3	71,6	119	
Courant nominal	A (rms)	2,9	4,7	5,5	8,0	10,5	13,0	22,0	
Courant maximal instantané	A (rms)	12	20	24	34	45	55	83	
Vitesse nominale	min ⁻¹	2 000							1 500
Vitesse max.	min ⁻¹	3 000							3 000
Constante de couple	N·m/A	1,27	1,16	1,31	1,34	1,38	1,39	1,54	
Moment d'inertie du rotor (JM)	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (sans frein)	24,7	37,1	57,8	90,2	112	162	273	
	kg·m ² × 10 ⁻⁴ (avec frein)	26,0	38,4	62,9	95,3	117	167	279	
Moment d'inertie de charge max. (JL)	Multiple de (JM)	5 ^{*1}							
Taux de puissance	kW/s (sans frein)	9,2	13,8	15,8	22,7	32,5	35,1	86,7	
	kW/s (avec frein)	8,8	13,4	14,5	21,5	31,1	34,1	85,1	
Charge radiale autorisée	N	490			784			1 176	
Charge axiale autorisée	N	196			343			490	
Poids approximatif	kg (sans frein)	6,7	8,6	12,2	16,0	18,6	23,0	42,3	
	kg (avec frein)	8,1	10,1	15,5	19,2	21,8	26,2	46,2	
Caractéristiques de freinage	Tension nominale	24 Vc.c. ±10 %							
	Moment d'inertie du frein de maintien	(J) kg·m ² × 10 ⁻⁴	1,35			4,7			
	Consommation de puissance (20 °C)	W	14	19	31			34	
	Consommation de courant (20 °C)	A	0,59±10 %	0,79±10 %	1,30±10 %			1,40±10 %	
	Couple de friction statique	N·m (minimum)	4,9	13,7	24,5			58,8	
	Temps de montée pour couple de maintien	ms (max.)	80	100	80			150	
	Temps de relâchement	ms (max.)	70	50	25			50	
Caractéristiques de base	Temps	Continu							
	Classe d'isolation	Type F							
	Température de fonctionnement / stockage ambiante	0 à +40 °C / -20 à 65 °C							
	Humidité de fonctionnement / stockage ambiante	20 à 85 % (sans condensation)							
	Classe de vibration	V-15							
	Résistance d'isolement	20 MΩ min. à 500 Vc.c. entre les bornes d'alimentation et la borne FG							
	Boîtier	Entièrement fermé, auto-refroidissement, IP67 (à l'exception de l'ouverture de l'arbre)							
Résistance aux vibrations	Accélération des vibrations 49 m/s ²								
Montage	Monté avec bride								

*1 Taux d'inertie applicable : Le rapport d'inertie de charge opérationnelle (inertie charge / rotor) est fonction de la configuration mécanique et de sa rigidité. Pour une machine à forte rigidité, le fonctionnement est possible même avec une inertie à forte charge. Sélectionnez un moteur approprié et confirmez que le fonctionnement est possible.

Caractéristiques couple / vitesse

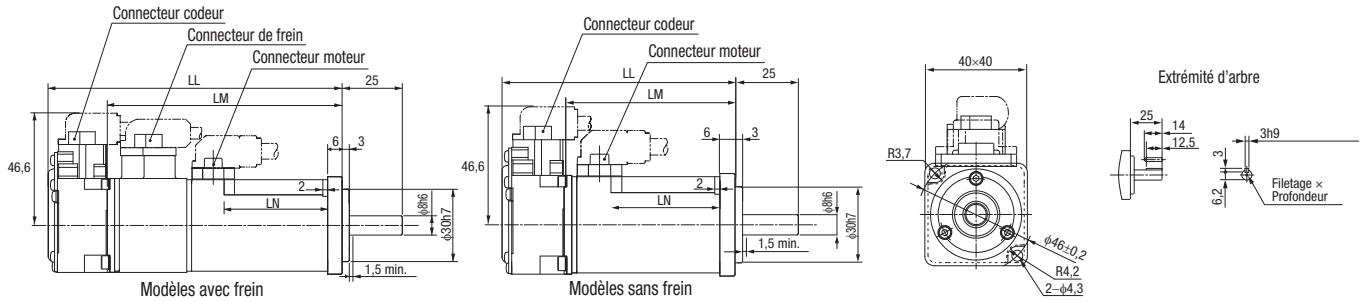


Dimensions

Servomoteurs standard

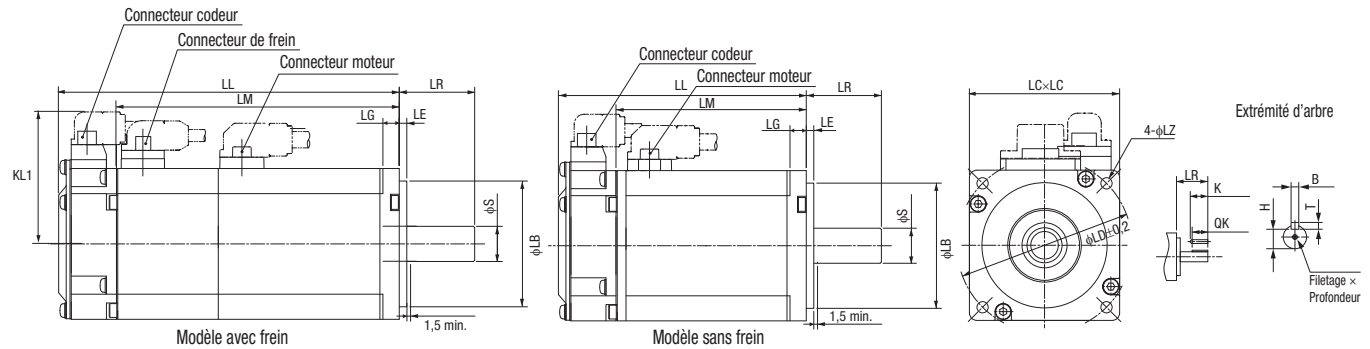
Type moteurs 3 000 tr/min (230 V, 50 à 100 W)

Dimensions (mm)	Sans frein		Avec frein		LN	Dimensions en bout d'arbre		Poids approx. (kg)	
	LL	LM	LL	LM		Filetage × Profondeur	Sans frein	Avec frein	
Modèle									
R88M-K05030(H/T)-□S2	72	48	102	78	23	M3 × 6L		0,32	0,53
R88M-K10030(H/T)-□S2	92	68	122	98	43			0,47	0,68



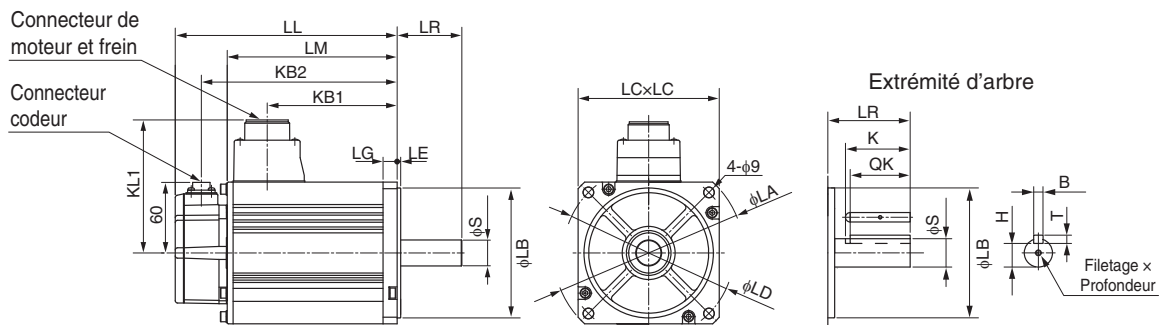
Type moteurs 3 000 tr/min (230 V, 200 à 750 W)

Dimensions (mm)	Sans frein			Avec frein			LR	Surface de bride						Dimensions en bout d'arbre						Poids approx. (kg)			
	LL	LM	KL1	LL	LM	KL1		LB	LC	LD	LE	LG	LZ	S	K	QK	H	B	T	Filetage × Profondeur	Sans frein	Avec frein	
Modèle																							
R88M-K20030(H/T)-□S2	79,5	56,5	52,5	116	93	52,5	30	50 ^{h7}	60	70	3	6,5	4,5	11 ^{h6}	20	18	8,5	4 ^{h9}	4	M4 × 8L	0,82	1,3	
R88M-K40030(H/T)-□S2	99	76	52,5	135,5	112,5	52,5								14 ^{h6}	25	22,5	11	5 ^{h9}	5	M5 × 10L	1,2	1,7	
R88M-K75030(H/T)-□S2	112,2	86,2	60	148,2	122,2	61,6	35	70 ^{h7}	80	90				8	6	19 ^{h6}	22	15,5	6 ^{h9}	6		2,3	3,1



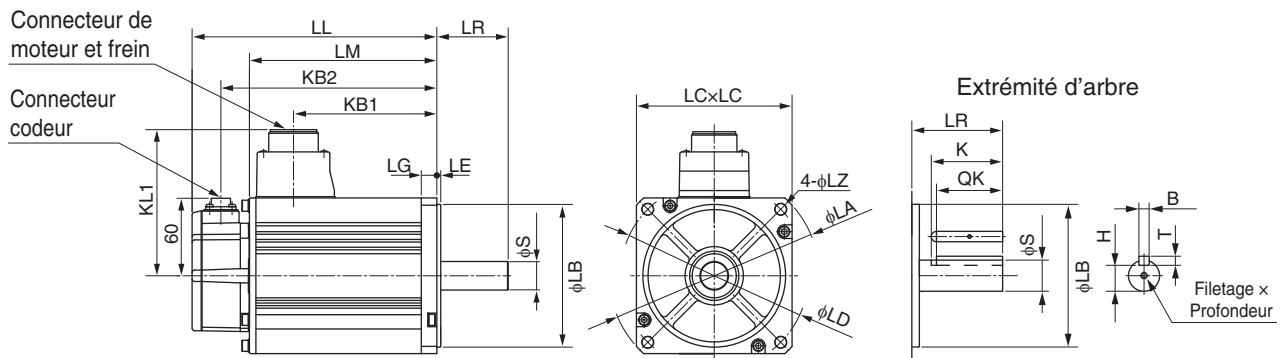
Type moteurs 3 000 tr/min (230 V, 1 à 1,5 kW / 400 V, 750 W à 5 kW)

Tension	Modèle	Sans frein					Avec frein					LR	Surface de bride						Dimensions en bout d'arbre						Poids approx. (kg)		
		LL	LM	KB1	KB2	KL1	LL	LM	KB1	KB2	KL1		LA	LB	LC	LD	LE	LG	S	Filetage × Profondeur	K	QK	H	B	T	Sans frein	Avec frein
230	1K030(H/T)-□S2	141	97	66	119	101	168	124	66	146	101	55	135	95 ^{h7}	100	115	3	10	19 ^{h6}	M5 × 12L	45	42	15,5	6 ^{h9}	6	3,5	4,5
	1K530(H/T)-□S2	159,5	115,5	84,5	137,5		186,5	142,5	84,5	164,5																4,4	5,4
400	75030(F/C)-□S2	131,5	87,5	56,5	109,5		158,5	114,5	53,5	136,5	103															3,1	4,1
	1K030(F/C)-□S2	141	97	66	119		168	124	63	146																3,5	4,5
	1K530(F/C)-□S2	159,5	115,5	84,5	137,5		186,5	142,5	81,5	164,5																4,4	5,4
	2K030(F/C)-□S2	178,5	134,5	103,5	156,5		205,5	161,5	100,5	183,5																5,3	6,3
	3K030(F/C)-□S2	190	146	112	168	113	215	171	112	193	113	65	162	110 ^{h7}	120	145	6	12	22 ^{h6}		41	18	8 ^{h9}	7	8,3	9,4	
	4K030(F/C)-□S2	208	164	127	186	118	233	189	127	211	118	65	165		130		6	12	24 ^{h6}	M8 × 20L	55	51	20		11	12,6	
	5K030(F/C)-□S2	243	199	162	221		268	224	162	246																14	16



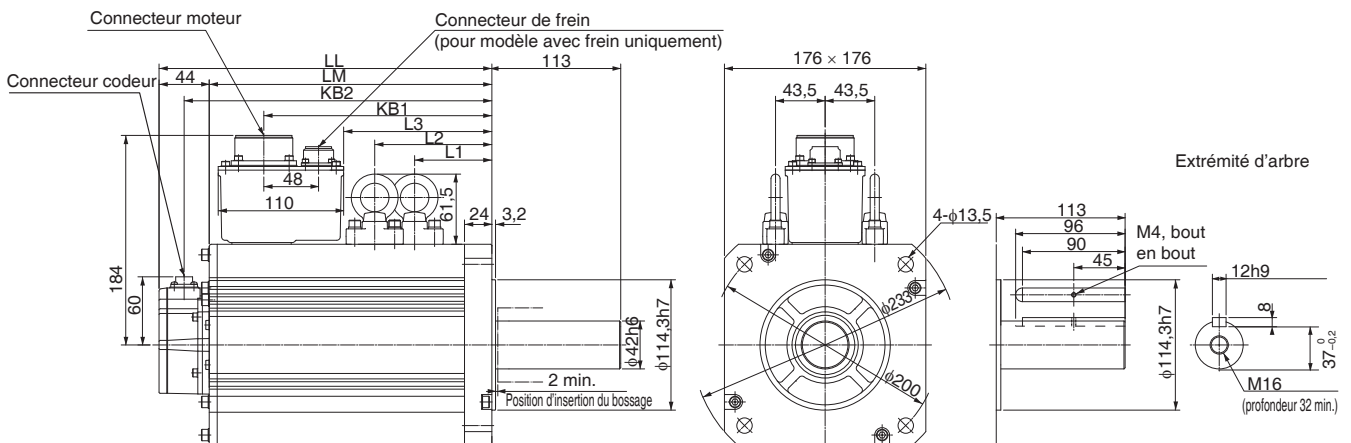
Type moteurs 2 000 tr/min (230 V, 1 à 1,5 kW / 400 V, 400 W à 5 kW)

Dimensions (mm)		Sans frein					Avec frein					LR	Surface de bride							Dimensions en bout d'arbre						Poids approx. (kg)		
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	KL1	LL	LM	KB1	KB2	KL1		LA	LB	LC	LD	LE	LG	LZ	S	Filetage x Profondeur	K	QK	H	B	T	Sans frein	Avec frein
230	1K020(H/T)-□S2	138	94	60	116	116	163	119	60	141	116	55	165	110 ^{h7}	130	145	6	12	9	22 ^{h6}	M5 x 12L	45	41	18	8 ^{h9}	7	5,2	6,7
	1K520(H/T)-□S2	155,5	111,5	77,5	133,5	101	180,5	136,5	77,5	158,5	103	135	95 ^{h7}	100	115	3	10		19 ^{h6}			42	15,5	6 ^{h9}	6	3,1	4,1	
400	60020(F/C)-□S2	141	97	66	119	101	158,5	114,5	53,5	136,5	103	135	95 ^{h7}	100	115	3	10		19 ^{h6}		42	15,5	6 ^{h9}	6	3,5	4,5		
	1K020(F/C)-□S2	138	94	60	116	116	163	119	57	141	118	165	110 ^{h7}	130	145	6	12		22 ^{h6}		41	18	8 ^{h9}	7	5,2	6,7		
	1K520(F/C)-□S2	155,5	111,5	77,5	133,5	101	180,5	136,5	74,5	158,5	103	135	95 ^{h7}	100	115	3	10		19 ^{h6}		42	15,5	6 ^{h9}	6	6,7	8,2		
	2K020(F/C)-□S2	173	129	95	151	118	198	154	92	176	118	165	110 ^{h7}	130	145	6	12		22 ^{h6}		41	18	8 ^{h9}	7	8	9,5		
	3K020(F/C)-□S2	208	164	127	186	118	233	189	127	211	118	65	165	110 ^{h7}	130	145	6	12		22 ^{h6}		41	18	8 ^{h9}	7	11	12,6	
	4K020(F/C)-□S2	177	133	96	155	140	202	158	96	180	140	70	233	114,3 ^{h7}	176	200	3,2	18	13,5	35 ^{h6}	M8 x 20L	55	51	20				
	5K020(F/C)-□S2	196	152	115	174	140	221	177	115	199	140	70	233	114,3 ^{h7}	176	200	3,2	18	13,5	35 ^{h6}	M12 x 25L	55	51	20	10 ^{h9}	8	15,5	18,7



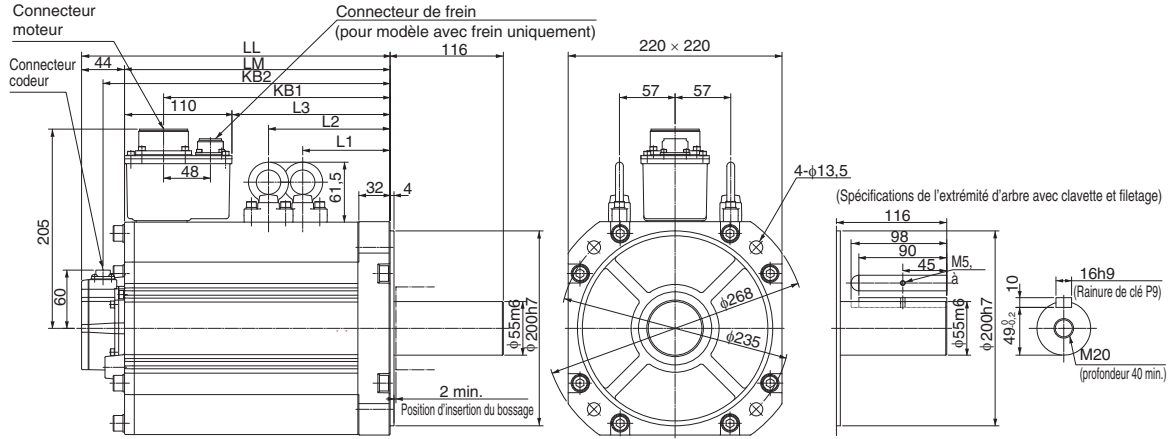
Type moteurs 1 500 tr/min (400 V, 7,5 kW)

Dimensions (mm)		Sans frein							Avec frein						Poids approx. (kg)		
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	Sans frein	Avec frein
400	7K515C-□S2	312	268	219	290	117,5	117,5	149	337	293	253	315	117,5	152,5	183	36,4	40,4



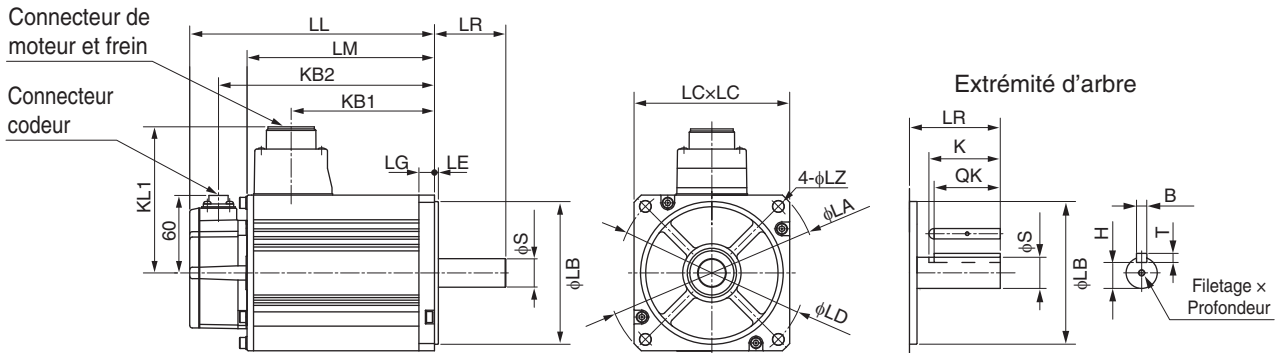
Type moteurs 1 500 tr/min (400 V, 11 à 15 kW)

Dimensions (mm)		Sans frein							Avec frein							Poids approx. (kg)	
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	Sans frein	Avec frein
400	R88M-K□																
	11K015C-□S2	316	272	232	294	124,5	124,5	162	364	320	266	342	124,5	159,5	196	52,7	58,9
	15K015C-□S2	384	340	300	362	158,5	158,5	230	432	388	334	410	158,5	193,5	264	70,2	76,3



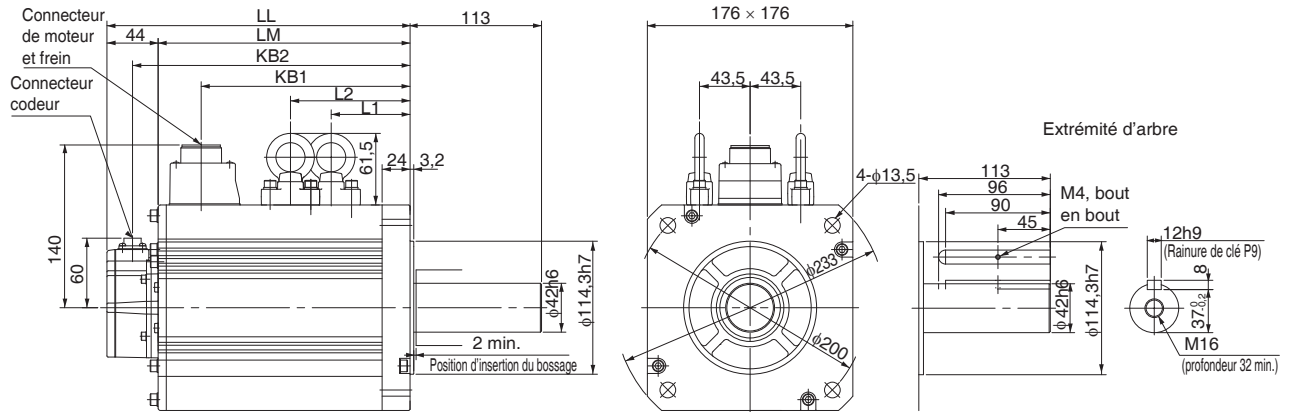
Type moteurs 1 000 tr/min (230 V, 900 W / 400 V, 900 W à 3 kW)

Dimensions (mm)		Sans frein					Avec frein					LR	Surface de bride								Dimensions en bout d'arbre					Poids approx. (kg)		
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	KL1	LL	LM	KB1	KB2	KL1	LA	LB	LC	LD	LE	LG	LZ	S	Filetage x Profondeur	K	QK	H	B	T	Sans frein	Avec frein	
230	90010(H/T)-□S2	155,5	111,5	77,5	133,5	116	180,5	136,5	77,5	158,5	116	70	165	110 ^{h7}	130	145	6	12	9	22 ^{h6}	M5 x 12L	45	41	18	8 ^{h9}	7	6,7	8,2
400	90010(F/C)-□S2								74,5		118																	
	2K010(F/C)-□S2	163,5	119,5	82,5	141,5	140	188,5	144,5	82,5	166,5	140	80	233	114,3 ^{h7}	176	200	3,2	18	13,5	35 ^{h6}	M12 x 25L	55	50	30	10 ^{h9}	8	14	17,5
	3K010(F/C)-□S2	209,5	165,5	128,5	187,5		234,5	190,5	128,5	212,5															20	23,5		



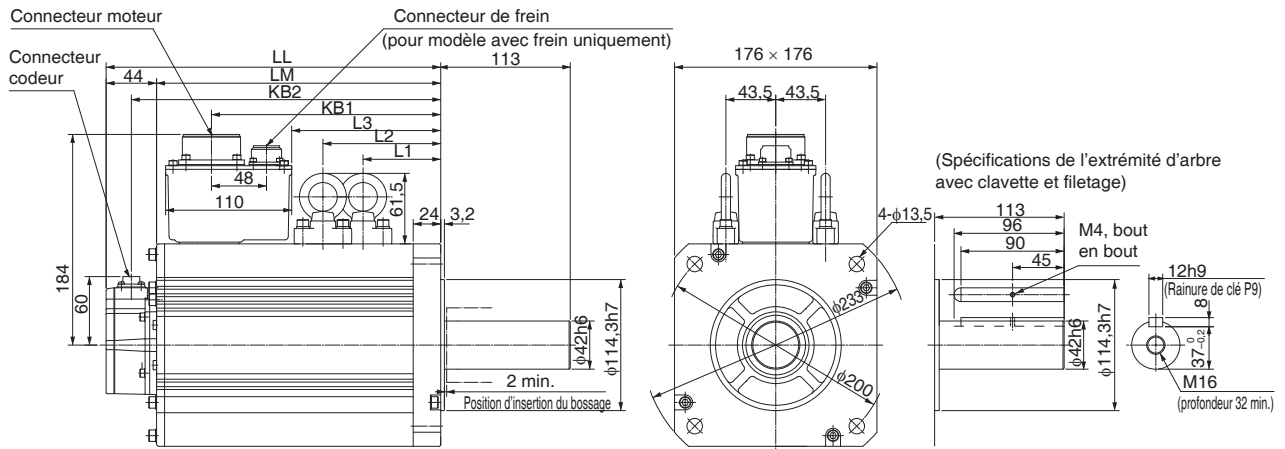
Type moteurs 1 000 tr/min (400 V, 4,5 kW)

Dimensions (mm)		Sans frein						Avec frein						Poids approx. (kg)	
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	Sans frein	Avec frein
400	R88M-K□ 4K510C-□S2	266	222	185	244	98	98	291	247	185	269	98	133	29,4	33,3



Type moteurs 1 000 tr/min (400 V, 6 kW)

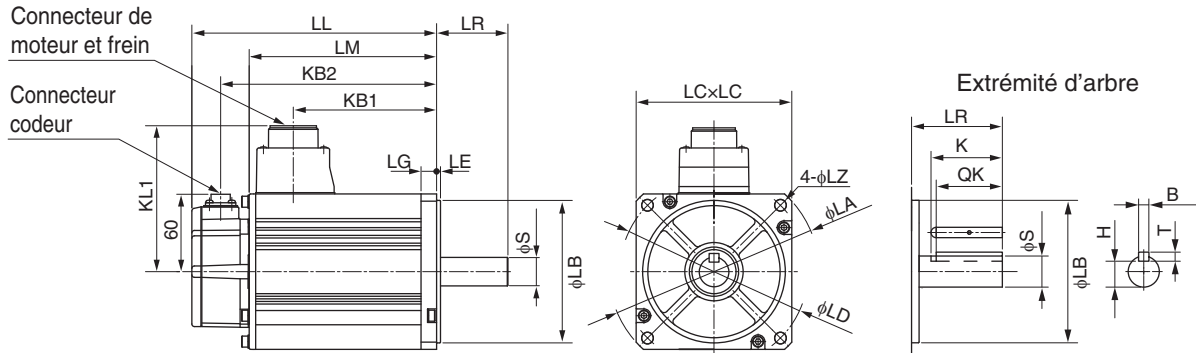
Dimensions (mm)		Sans frein							Avec frein						Poids approx. (kg)		
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	Sans frein	Avec frein
400	R88M-K□ 6K010C-□S2	312	268	219	290	117,5	117,5	149	337	293	253	315	117,5	152,5	183	36,4	40,4



Servomoteurs à forte inertie

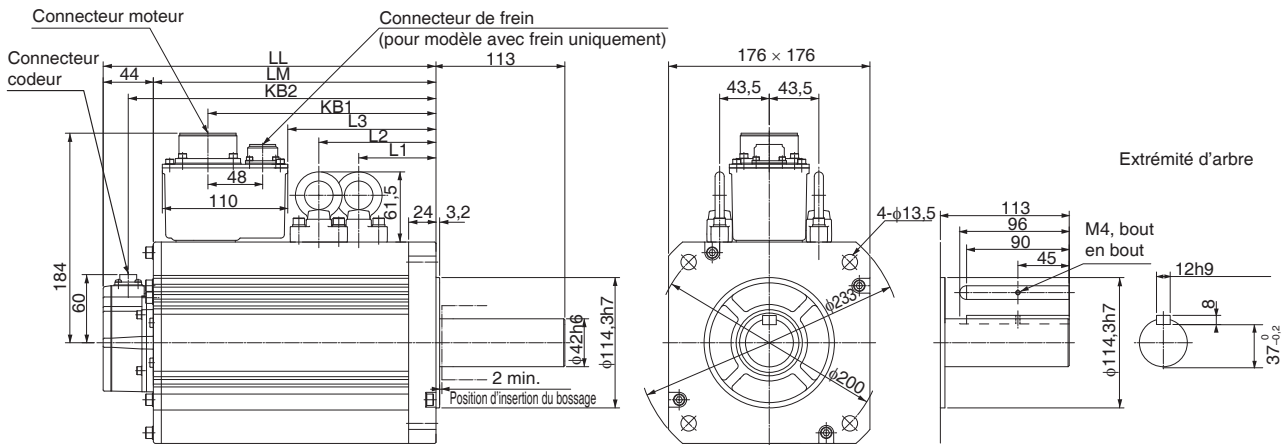
Type moteurs 2 000 tr/min (400 V, 1 kW à 5 kW)

Dimensions (mm)		Sans frein					Avec frein					LR	Surface de bride							Dimensions en bout d'arbre					Poids approx. (kg)			
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	KL1	LL	LM	KB1	KB2	KL1	LA	LB	LC	LD	LE	LG	LZ	S	K	QK	H	B	T	Sans frein	Avec frein		
400	R88M-KH□																											
	1K020(F/C)-□S1	173	129	95	151	116	201	157	92	179	118	70	165	110 ^{h7}	130	145	6	12	9	22 ^{h6}	45	41	18	8 ^{h9}	7	6,7	8,1	
	1K520(F/C)-□S1	190,5	146,5	112,5	168,5		218,5	174,5	109,5	196,5																8,6	10,1	
	2K020(F/C)-□S1	177	133	96	155	140	206	162	96	184	140	80	233	114,3 ^{h7}	176	200	3,2	18	13,5	35 ^{h6}	55	50	30	10 ^{h9}	8	12,2	15,5	
	3K020(F/C)-□S1	196	152	115	174		225	181	115	203																	16,0	19,2
4K020(F/C)-□S1	209,5	165,5	128,5	187,5		238,5	194,5	128,5	216,5																		18,6	21,8
5K020(F/C)-□S1	238,5	194,5	157,5	216,5		267,5	223,5	157,5	245,5																		23,0	26,2



Type moteurs 1 500 tr/min (400 V, 7,5 kW)

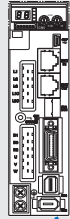
Dimensions (mm)		Sans frein							Avec frein							Poids approx. (kg)	
Tension	Modèle	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	LL	LM	KB1	KB2	L1	L2	L3	Sans frein	Avec frein
400	R88M-KH□																
400	7K515C-□S1	357	313	264	335	146,5	146,5	194	382	338	298	360	146,5	181,5	228	42,3	46,2




Références de commande

(Reportez-vous au chapitre sur les servodriver)

② Options driver



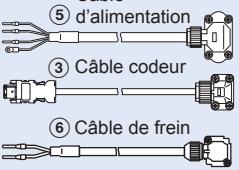
Modèles de servodriver Accurax G5
EtherCAT, ML2 et analogiques / à impulsions



④ Câble d'extension pour codeur absolu (avec compartiment de batterie)

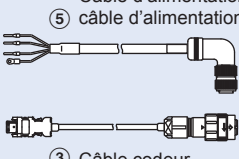
Servomoteurs standard

⑤ Câble d'alimentation
③ Câble codeur
⑥ Câble de frein

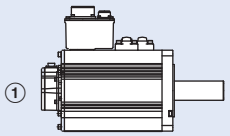


① 3 000 tr/min (50 à 750 W)

⑤ Câble d'alimentation / câble d'alimentation avec frein
③ Câble codeur



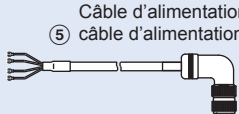
① 3 000 tr/min (750 W à 5 kW)
2 000 tr/min (400 W à 5 kW)
1 000 tr/min (900 W à 3 kW)



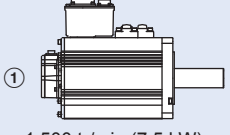
① 1 500 tr/min (7,5 kW à 15 kW)
1 000 tr/min (4,5 kW à 6 kW)

Servomoteurs à forte inertie

⑤ Câble d'alimentation / câble d'alimentation avec frein
③ Câble codeur



① 2 000 tr/min (1 kW à 5 kW)



① 1 500 tr/min (7,5 kW)

Remarque : les symboles ①②③... indiquent la séquence recommandée pour sélectionner le servomoteur et les câbles

Servomoteur



① Sélectionnez le moteur de la famille R88M-K ou R88M-KH en utilisant les tableaux de moteurs des pages suivantes.

Servodriver


② Reportez-vous au chapitre sur les servodriver Accurax G5 pour les spécifications d'entraînement détaillées et une sélection d'accessoires d'entraînement.

Servomoteurs standard


Servomoteurs 3 000 tr/min (50 à 5 000 W)

Symbole	Caractéristiques				Modèle de servomoteur	Servodrivers compatibles ②				
	Tension	Codeur et conception	Couple nominal	Capacité		G5 EtherCAT/ML2	G5 analogique / à impulsions			
<p>①</p>  <p>230 V (50 à 750 W)</p>  <p>230 V (1 kW à 1,5 kW) 400 V (750 W à 5 kW)</p>	230 V	Codeur incrémental (20 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	0,16 N·m	50 W	R88M-K05030H-S2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H		
				0,32 N·m	100 W	R88M-K10030H-S2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H		
				0,64 N·m	200 W	R88M-K20030H-S2	R88D-KN02H-□	R88D-KT02H		
				1,3 N·m	400 W	R88M-K40030H-S2	R88D-KN04H-□	R88D-KT04H		
				2,4 N·m	750 W	R88M-K75030H-S2	R88D-KN08H-□	R88D-KT08H		
				3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030H-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H		
			4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530H-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H			
			Avec frein	0,16 N·m	50 W	R88M-K05030H-BS2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H		
				0,32 N·m	100 W	R88M-K10030H-BS2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H		
				0,64 N·m	200 W	R88M-K20030H-BS2	R88D-KN02H-□	R88D-KT02H		
				1,3 N·m	400 W	R88M-K40030H-BS2	R88D-KN04H-□	R88D-KT04H		
				2,4 N·m	750 W	R88M-K75030H-BS2	R88D-KN08H-□	R88D-KT08H		
		3,18 N·m		1 000 W	R88M-K1K030H-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H			
		4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530H-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H				
		Codeur absolu (17 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	Sans frein	0,16 N·m	50 W	R88M-K05030T-S2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H	
					0,32 N·m	100 W	R88M-K10030T-S2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H	
					0,64 N·m	200 W	R88M-K20030T-S2	R88D-KN02H-□	R88D-KT02H	
					1,3 N·m	400 W	R88M-K40030T-S2	R88D-KN04H-□	R88D-KT04H	
					2,4 N·m	750 W	R88M-K75030T-S2	R88D-KN08H-□	R88D-KT08H	
					3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030T-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H	
			4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530T-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H			
			Avec frein	Sans frein	Avec frein	0,16 N·m	50 W	R88M-K05030T-BS2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H
						0,32 N·m	100 W	R88M-K10030T-BS2	R88D-KN01H-□	R88D-KT01H
						0,64 N·m	200 W	R88M-K20030T-BS2	R88D-KN02H-□	R88D-KT02H
	1,3 N·m					400 W	R88M-K40030T-BS2	R88D-KN04H-□	R88D-KT04H	
	2,4 N·m					750 W	R88M-K75030T-BS2	R88D-KN08H-□	R88D-KT08H	
	3,18 N·m	1 000 W				R88M-K1K030T-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H		
	4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530T-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H					
	400 V	Codeur incrémental (20 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	Sans frein	2,39 N·m	750 W	R88M-K75030F-S2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F	
					3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030F-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F	
					4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530F-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F	
					6,37 N·m	2 000 W	R88M-K2K030F-S2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F	
					9,55 N·m	3 000 W	R88M-K3K030F-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F	
					12,7 N·m	4 000 W	R88M-K4K030F-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F	
			15,9 N·m	5 000 W	R88M-K5K030F-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F			
			Avec frein	Sans frein	Avec frein	2,39 N·m	750 W	R88M-K75030F-BS2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F
						3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030F-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
						4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530F-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
						6,37 N·m	2 000 W	R88M-K2K030F-BS2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F
						9,55 N·m	3 000 W	R88M-K3K030F-BS2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
		12,7 N·m				4 000 W	R88M-K4K030F-BS2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F	
		15,9 N·m	5 000 W	R88M-K5K030F-BS2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F				
		Codeur absolu (17 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	Sans frein	Sans frein	2,39 N·m	750 W	R88M-K75030C-S2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F
						3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030C-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
						4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530C-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
						6,37 N·m	2 000 W	R88M-K2K030C-S2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F
						9,55 N·m	3 000 W	R88M-K3K030C-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
						12,7 N·m	4 000 W	R88M-K4K030C-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
15,9 N·m			5 000 W	R88M-K5K030C-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F				
Avec frein			Sans frein	Avec frein	Avec frein	2,39 N·m	750 W	R88M-K75030C-BS2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F
						3,18 N·m	1 000 W	R88M-K1K030C-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
						4,77 N·m	1 500 W	R88M-K1K530C-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
	6,37 N·m					2 000 W	R88M-K2K030C-BS2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F	
	9,55 N·m					3 000 W	R88M-K3K030C-BS2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F	
	12,7 N·m	4 000 W				R88M-K4K030C-BS2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F		
15,9 N·m	5 000 W	R88M-K5K030C-BS2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F						



Servomoteurs 2 000 tr/min (1 à 5 kW)

Symbole	Caractéristiques				Modèle de servomoteur	Servodrivés compatibles (2)					
	Tension	Codeur et conception		Couple nominal		Capacité	G5 EtherCAT/ML2	G5 analogique / à impulsions			
	230 V	Codeur incrémental (20 bits)	Sans frein	4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020H-S2	R88D-KN10H-□	R88D-KT10H			
				7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520H-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H			
			Avec frein	4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020H-BS2	R88D-KN10H-□	R88D-KT10H			
				7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520H-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H			
			Codeur absolu (17 bits)	Sans frein	4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020T-S2	R88D-KN10H-□	R88D-KT10H		
					7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520T-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H		
		Avec frein		4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020T-BS2	R88D-KN10H-□	R88D-KT10H			
				7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520T-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H			
		400 V		Codeur incrémental (20 bits)	Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	1,91 N·m	400 W	R88M-K40020F-S2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F
							2,86 N·m	600 W	R88M-K60020F-S2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F
			4,77 N·m				1 000 W	R88M-K1K020F-S2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F	
			7,16 N·m				1 500 W	R88M-K1K520F-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F	
	9,55 N·m		2 000 W				R88M-K2K020F-S2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F		
	14,3 N·m		3 000 W				R88M-K3K020F-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F		
	Avec frein		1,91 N·m			400 W	R88M-K40020F-BS2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F		
			2,86 N·m			600 W	R88M-K60020F-BS2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F		
			4,77 N·m			1 000 W	R88M-K1K020F-BS2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F		
			7,16 N·m			1 500 W	R88M-K1K520F-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F		
			9,55 N·m			2 000 W	R88M-K2K020F-BS2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F		
			14,3 N·m			3 000 W	R88M-K3K020F-BS2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F		
	Sans frein	Codeur absolu (17 bits)	Arbre droit avec clavette, fileté		Sans frein	1,91 N·m	400 W	R88M-K40020C-S2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F	
						2,86 N·m	600 W	R88M-K60020C-S2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F	
						4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020C-S2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F	
						7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520C-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F	
						9,55 N·m	2 000 W	R88M-K2K020C-S2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F	
						14,3 N·m	3 000 W	R88M-K3K020C-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F	
	Avec frein				Sans frein	1,91 N·m	400 W	R88M-K40020C-BS2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F	
						2,86 N·m	600 W	R88M-K60020C-BS2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F	
4,77 N·m						1 000 W	R88M-K1K020C-BS2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F		
7,16 N·m						1 500 W	R88M-K1K520C-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F		
9,55 N·m						2 000 W	R88M-K2K020C-BS2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F		
14,3 N·m						3 000 W	R88M-K3K020C-BS2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F		
Avec frein	Avec frein	1,91 N·m	400 W	R88M-K40020C-BS2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F					
		2,86 N·m	600 W	R88M-K60020C-BS2	R88D-KN06F-□	R88D-KT06F					
		4,77 N·m	1 000 W	R88M-K1K020C-BS2	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F					
		7,16 N·m	1 500 W	R88M-K1K520C-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F					
		9,55 N·m	2 000 W	R88M-K2K020C-BS2	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F					
		14,3 N·m	3 000 W	R88M-K3K020C-BS2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F					

Servomoteurs 1 500 tr/min (7,5 à 15 kW)


Symbole	Caractéristiques				Modèle de servomoteur	Servodrivés compatibles (2)			
	Tension	Codeur et conception		Couple nominal		Capacité	G5 EtherCAT	G5 analogique / à impulsions	
	400 V	Codeur absolu (17 bits)	Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	47,8 N·m	7 500 W	R88M-K7K515C-S2	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F
					70,0 N·m	11 000 W	R88M-K11K015C-S2	R88D-KN150F-ECT	R88D-KT150F
					95,5 N·m	15 000 W	R88M-K15K015C-S2	R88D-KN150F-ECT	R88D-KT150F
				Avec frein	47,8 N·m	7 500 W	R88M-K7K515C-BS2	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F
					70,0 N·m	11 000 W	R88M-K11K015C-BS2	R88D-KN150F-ECT	R88D-KT150F
					95,5 N·m	15 000 W	R88M-K15K015C-BS2	R88D-KN150F-ECT	R88D-KT150F

Servomoteurs 1 000 tr/min (900 à 6 000 W)


Symbole	Caractéristiques				Modèle de servomoteur	Servodriviers compatibles (2)		
	Tension	Codeur et conception		Couple nominal		Capacité	G5 EtherCAT/ML2	G5 analogique / à impulsions
 900 W – 3 kW  4,5 kW – 6 kW	230 V	Codeur incrémental (20 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010H-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H
			Avec frein	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010H-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H
		Codeur absolu (17 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010T-S2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H
			Avec frein	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010T-BS2	R88D-KN15H-□	R88D-KT15H
	400 V	Codeur incrémental (20 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010F-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
				19,1 N·m	2 000 W	R88M-K2K010F-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
			Avec frein	28,7 N·m	3 000 W	R88M-K3K010F-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
				8,59 N·m	900 W	R88M-K90010F-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
		Codeur absolu (17 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	19,1 N·m	2 000 W	R88M-K2K010C-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
				28,7 N·m	3 000 W	R88M-K3K010C-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
			Avec frein	43,0 N·m	4 500 W	R88M-K4K510C-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
				57,3 N·m	6 000 W	R88M-K6K010C-S2	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F
	400 V	Codeur incrémental (20 bits) Arbre droit avec clavette, fileté	Sans frein	8,59 N·m	900 W	R88M-K90010C-S2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
				19,1 N·m	2 000 W	R88M-K2K010C-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
			Avec frein	28,7 N·m	3 000 W	R88M-K3K010C-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
				43,0 N·m	4 500 W	R88M-K4K510C-BS2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
Codeur absolu (17 bits) Arbre droit avec clavette, fileté		Sans frein	57,3 N·m	6 000 W	R88M-K6K010C-S2	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F	
			8,59 N·m	900 W	R88M-K90010C-BS2	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F	
		Avec frein	19,1 N·m	2 000 W	R88M-K2K010C-S2	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F	
			28,7 N·m	3 000 W	R88M-K3K010C-S2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F	
Avec frein	43,0 N·m	4 500 W	R88M-K4K510C-BS2	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F			
	57,3 N·m	6 000 W	R88M-K6K010C-BS2	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F			

Servomoteurs à forte inertie

Servomoteurs 2 000 tr/min (1 à 5 kW)

Symbole	Caractéristiques				Modèle de servomoteur	Servodriviers compatibles (2)		
	Tension	Codeur et conception		Couple nominal		Capacité	G5 EtherCAT/ML2	G5 analogique / à impulsions
	400 V	Codeur incrémental (20 bits) Extrémité d'arbre avec clavette	Sans frein	4,77 N·m	1 000 W	R88M-KH1K020F-S1	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F
				7,16 N·m	1 500 W	R88M-KH1K520F-S1	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
				9,55 N·m	2 000 W	R88M-KH2K020F-S1	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F
				14,3 N·m	3 000 W	R88M-KH3K020F-S1	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
			Avec frein	19,1 N·m	4 000 W	R88M-KH4K020F-S1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
				23,9 N·m	5 000 W	R88M-KH5K020F-S1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
				4,77 N·m	1 000 W	R88M-KH1K020F-BS1	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F
				7,16 N·m	1 500 W	R88M-KH1K520F-BS1	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
		Codeur absolu (17 bits) Extrémité d'arbre avec clavette	Sans frein	9,55 N·m	2 000 W	R88M-KH2K020C-S1	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F
				14,3 N·m	3 000 W	R88M-KH3K020C-S1	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
				19,1 N·m	4 000 W	R88M-KH4K020C-S1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
				23,9 N·m	5 000 W	R88M-KH5K020C-S1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F
			Avec frein	4,77 N·m	1 000 W	R88M-KH1K020C-BS1	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F
				7,16 N·m	1 500 W	R88M-KH1K520C-BS1	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F
				9,55 N·m	2 000 W	R88M-KH2K020C-BS1	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F
				14,3 N·m	3 000 W	R88M-KH3K020C-BS1	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F
Avec frein	19,1 N·m	4 000 W	R88M-KH4K020C-BS1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F			
	23,9 N·m	5 000 W	R88M-KH5K020C-BS1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F			
	4,77 N·m	1 000 W	R88M-KH1K020C-S1	R88D-KN10F-□	R88D-KT10F			
	7,16 N·m	1 500 W	R88M-KH1K520C-S1	R88D-KN15F-□	R88D-KT15F			
Avec frein	9,55 N·m	2 000 W	R88M-KH2K020C-S1	R88D-KN20F-□	R88D-KT20F			
	14,3 N·m	3 000 W	R88M-KH3K020C-S1	R88D-KN30F-□	R88D-KT30F			
	19,1 N·m	4 000 W	R88M-KH4K020C-S1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F			
	23,9 N·m	5 000 W	R88M-KH5K020C-S1	R88D-KN50F-□	R88D-KT50F			

Servomoteurs 1 500 tr/min (7,5 kW)

Symbole	Caractéristiques				Modèle de servomoteur	Servodriviers compatibles (2)		
	Tension	Codeur et conception		Couple nominal		Capacité	G5 EtherCAT	G5 analogique / à impulsions
	400 V	Codeur absolu (17 bits) Extrémité d'arbre avec clavette	Sans frein	47,8 N·m	7 500 W	R88M-KH7K515C-S1	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F
			Avec frein	47,8 N·m	7 500 W	R88M-KH7K515C-BS1	R88D-KN75F-ECT	R88D-KT75F

Câbles codeur

Pour codeurs absolus et incrémentaux

Symbole	Caractéristiques	Modèle	Présentation	
③	Câble codeur pour servomoteurs R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)□	1,5 m	R88A-CRKA001-5CR-E	
		3 m	R88A-CRKA003CR-E	
		5 m	R88A-CRKA005CR-E	
		10 m	R88A-CRKA010CR-E	
		15 m	R88A-CRKA015CR-E	
		20 m	R88A-CRKA020CR-E	
	Câble codeur pour servomoteurs R88M-K(1K0/1K5)30(H/T)□ R88M-K(750/1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)30(F/C)□ R88M-K(400/600/1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)20□ R88M-K(7K5/11K0/15K0)15□ R88M-K(900/2K0/3K0/4K5/6K0)10□ R88M-KH(1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)20(F/C)□ R88M-KH7K515C□	1,5 m	R88A-CRKC001-5NR-E	
		3 m	R88A-CRKC003NR-E	
		5 m	R88A-CRKC005NR-E	
		10 m	R88A-CRKC010NR-E	
15 m		R88A-CRKC015NR-E		
20 m		R88A-CRKC020NR-E		

Remarque : pour les servomoteurs dotés d'un codeur absolu, vous devez ajouter l'allonge de câble de batterie R88A-CRGD0R3C□ (voir ci-dessous) ou brancher une batterie de secours dans le connecteur d'E/S CN1.

Câble avec batterie pour codeur absolu (uniquement allonge de câble pour codeur)

Symbole	Caractéristiques	Modèle	Présentation		
D	Câble avec batterie pour codeur absolu	Batterie non comprise	0,3 m	R88A-CRGD0R3C-E	
		Batterie comprise	0,3 m	R88A-CRGD0R3C-BS-E	
	Batterie de secours pour codeur absolu	2 000 mA.h 3,6 V	-	R88A-BAT01G	

Câbles d'alimentation

Symbole	Caractéristiques	Modèle	Présentation		
E	Pour servomoteurs 200 V R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)-□□S2 Remarque : pour servomoteurs avec frein R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)-BS2, le câble de frein distinct R88A-CAKA□□□BR-E est nécessaire	Uniquement câble d'alimentation (sans frein)	1,5 m	R88A-CAKA001-5SR-E	
			3 m	R88A-CAKA003SR-E	
			5 m	R88A-CAKA005SR-E	
			10 m	R88A-CAKA010SR-E	
			15 m	R88A-CAKA015SR-E	
			20 m	R88A-CAKA020SR-E	
		sans frein	1,5 m	R88A-CAGB001-5SR-E	
			3 m	R88A-CAGB003SR-E	
			5 m	R88A-CAGB005SR-E	
			20 m	R88A-CAGB020SR-E	
	avec frein	1,5 m	R88A-CAGB001-5BR-E		
		3 m	R88A-CAGB003BR-E		
		5 m	R88A-CAGB005BR-E		
		10 m	R88A-CAGB010BR-E		
		15 m	R88A-CAGB015BR-E		
		20 m	R88A-CAGB020BR-E		
	Pour servomoteurs 400 V R88M-K(750/1K0/1K5/2K0)30(F/C)-□□S2 R88M-K(400/600/1K0/1K5/2K0)20(F/C)-□□S2 R88M-K90010(F/C)-□□S2 R88M-KH(1K0/1K5)20(F/C)-□□S1	sans frein	1,5 m	R88A-CAGB001-5SR-E	
			3 m	R88A-CAGB003SR-E	
			5 m	R88A-CAGB005SR-E	
			10 m	R88A-CAGB010SR-E	
20 m			R88A-CAGB020SR-E		
avec frein		1,5 m	R88A-CAKF001-5BR-E		
		3 m	R88A-CAKF003BR-E		
		5 m	R88A-CAKF005BR-E		
		10 m	R88A-CAKF010BR-E		
		20 m	R88A-CAKF020BR-E		

Symbole	Caractéristiques		Modèle	Présentation	
E	Pour servomoteurs 400 V R88M-KH2K020(F/C)-□□S1	sans frein	1,5 m	R88A-CAKC001-5SR-E	
			3 m	R88A-CAKC003SR-E	
			5 m	R88A-CAKC005SR-E	
			10 m	R88A-CAKC010SR-E	
			15 m	R88A-CAKC015SR-E	
			20 m	R88A-CAKC020SR-E	
	avec frein	1,5 m	R88A-CAKF001-5BR-E		
		3 m	R88A-CAKF003BR-E		
		5 m	R88A-CAKF005BR-E		
		10 m	R88A-CAKF010BR-E		
		15 m	R88A-CAKF015BR-E		
		20 m	R88A-CAKF020BR-E		
Pour servomoteurs 400 V R88M-K(3K0/4K0/5K0)30(F/C)-□□S2 R88M-K(3K0/4K0/5K0)20(F/C)-□□S2 R88M-K(2K0/3K0)10(F/C)-□□S2 R88M-K4K510C-□□S2 R88M-KH(3K0/4K0/5K0)20(F/C)-□□S1	sans frein	1,5 m	R88A-CAGD001-5SR-E		
		3 m	R88A-CAGD003SR-E		
		5 m	R88A-CAGD005SR-E		
		10 m	R88A-CAGD010SR-E		
		15 m	R88A-CAGD015SR-E		
		20 m	R88A-CAGD020SR-E		
	avec frein	1,5 m	R88A-CAGD001-5BR-E		
		3 m	R88A-CAGD003BR-E		
		5 m	R88A-CAGD005BR-E		
		10 m	R88A-CAGD010BR-E		
		15 m	R88A-CAGD015BR-E		
		20 m	R88A-CAGD020BR-E		
Pour servomoteurs 400 V R88M-K6K010C-□□S2 R88M-K7K515C-□□S2 R88M-KH7K515C-□□S1 Remarque : pour servomoteurs avec frein R88M-K(6K010/7K515)C-BS2 et R88M-KH7K515C-BS1, le câble de frein distinct R88A-CAGE□□□BR-E est nécessaire	Câble d'alimen- tation uni- quement	1,5 m	R88A-CAKE001-5SR-E		
		3 m	R88A-CAKE003SR-E		
		5 m	R88A-CAKE005SR-E		
		10 m	R88A-CAKE010SR-E		
		15 m	R88A-CAKE015SR-E		
		20 m	R88A-CAKE020SR-E		
Pour servomoteurs 400 V R88M-K(11K0/15K0)15C-□□S2 Remarque : pour servomoteurs avec frein R88M-K(11K0/15K0)15C-BS2, le câble de frein distinct R88A-CAGE□□□BR-E est nécessaire	Câble d'alimen- tation uni- quement	1,5 m	R88A-CAKG001-5SR-E		
		3 m	R88A-CAKG003SR-E		
		5 m	R88A-CAKG005SR-E		
		10 m	R88A-CAKG010SR-E		
		15 m	R88A-CAKG015SR-E		
		20 m	R88A-CAKG020SR-E		

Câbles de frein (pour servomoteurs 200 V 50 à 750 W et servomoteurs 400 V 6 à 15 kW)

Symbole	Caractéristiques		Modèle	Présentation
F	Câble de frein uniquement. Pour servomoteurs 200 V avec frein R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)-BS2	1,5 m	R88A-CAKA001-5BR-E	
		3 m	R88A-CAKA003BR-E	
		5 m	R88A-CAKA005BR-E	
		10 m	R88A-CAKA010BR-E	
		15 m	R88A-CAKA015BR-E	
	Câble de frein uniquement. Pour servomoteurs 400 V avec frein R88M-K6K010C-BS2 R88M-K(7K5/11K0/15K0)15C-BS2 R88M-KH7K515C-BS1	1,5 m	R88A-CAGE001-5BR-E	
		3 m	R88A-CAGE003BR-E	
		5 m	R88A-CAGE005BR-E	
		10 m	R88A-CAGE010BR-E	
		15 m	R88A-CAGE015BR-E	
20 m	R88A-CAGE020BR-E			

Connecteurs pour câbles de codeur, d'alimentation et de frein

Caractéristiques		Servomoteur applicable	Modèle
Connecteurs de réalisation câbles codeur	Côté driver (CN2)	Tous les modèles	R88A-CNW01R
	Côté moteur	R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)□	R88A-CNK02R
	Côté moteur	R88M-K(1K0/1K5)30(H/T)□ R88M-K(750/1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)30(F/C)□ R88M-K(400/600/1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)20□ R88M-K(900/2K0/3K0)10□ R88M-K(4K5/6K0)10C-□ R88M-K(7K5/11K0/15K0)15C-□ R88M-KH(1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0/7K5)□	R88A-CNK04R
Connecteurs de réalisation câbles d'alimentation	Côté moteur	R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)□	R88A-CNK11A
	Côté moteur	R88M-K(1K0/1K5)30(H/T)-S2 R88M-K(1K0/1K5)20(H/T)-S2 R88M-K90010(H/T)-S2 R88M-K(750/1K0/1K5/2K0)30(F/C)-S2, R88M-K(400/600/1K0/1K5/2K0)20(F/C)-S2 R88M-K90010(F/C)-S2 R88M-KH(1K0/1K5)20(F/C)-S1	MS3108E20-4S
	Côté moteur	R88M-K(1K0/1K5)30(H/T)-BS2 R88M-K(1K0/1K5)20(H/T)-BS2 R88M-K90010(H/T)-BS2	MS3108E20-18S
	Côté moteur	R88M-K(750/1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)30(F/C)-BS2 R88M-K(400/600/1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)20(F/C)-BS2 R88M-K(900/2K0/3K0)10(F/C)-BS2 R88M-K4K510C-BS2 R88M-KH(1K0/1K5/2K0/3K0/4K0/5K0)20(F/C)-BS1	MS3108E24-11S
	Côté moteur	R88M-K(3K0/4K0/5K0)30(F/C)-S2 R88M-K(3K0/4K0/5K0)20(F/C)-S2 R88M-K(2K0/3K0)10(F/C)-S2 R88M-K4K510C-S2 R88M-KH(2K0/3K0/4K0/5K0)20(F/C)-S1	MS3108E22-22S
	Côté moteur	R88M-K6K010C-□ R88M-K(7K5/11K0/15K0)15C-□ R88M-KH7K515C-□S1	MS3108E32-17S
Connecteur pour câble de frein	Côté moteur	R88M-K(050/100/200/400/750)30(H/T)-BS2	R88A-CNK11B
	Côté moteur	R88M-K6K010C-BS2 R88M-K(7K5/11K0/15K0)15C-BS2 R88M-KH7K515C-BS1	MS3108E14S-2S

Remarque : 1. Tous les câbles repris sont flexibles et blindés (sauf le R88A-CAKA□□□-BR-E qui est seulement un câble flexible).
2. Tous les connecteurs et câbles repris sont de classe IP67 (sauf le connecteur R88A-CNW01R et le câble R88A-CRGD0R3C).

TOUTES LES DIMENSIONS INDIQUEES SONT EN MILLIMETRES.
Pour convertir des millimètres en pouces, multipliez par 0,03937. Pour convertir les grammes en onces, multipliez par 0,03527.